

Posicionador Serie EP0S SIPART PS2



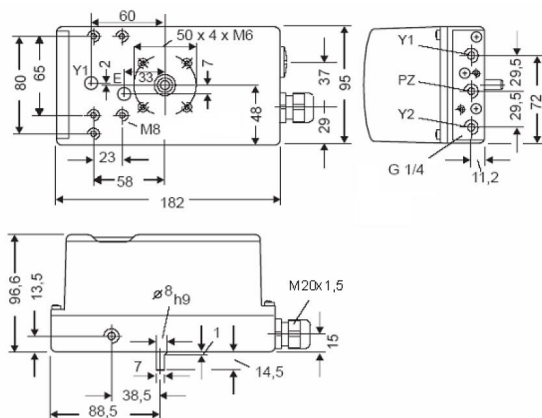
Tipo de construcción	regulador de posición electroneumático con microcontrolador y pantalla integrados
Conexión	neumático: G1/4" eléctrico: Conexión de 2 hilos o de 4 hilos
Materiales	Plástico/Aluminio
Función	El posicionador es un dispositivo de campo digital y, en combinación con un actuador, forma un sistema de control. La posición actual del actuador se registra mediante un potenciómetro y se retroalimenta como valor real. Valor nominal y valor real se muestran simultáneamente en la pantalla. Puesta en marcha automática: Mediante un menú de configuración, el SIPART PS2 puede adaptarse a la válvula y ajustarse mediante una función de puesta en marcha automática. El microcontrolador determina durante la inicialización el punto cero, el valor final, el sentido de actuación y la velocidad de ajuste de la válvula. A partir de ello determina el tiempo mínimo de impulso y la zona muerta y optimiza así la regulación.
Tipos de accionamiento	actuadores rotativos de simple y doble efecto
Medio de control	Aire comprimido Clase de partículas sólidas 2, Contenido de agua clase 2 y Contenido de aceite Clase 2
Presión de funcionamiento	1,4...7bar
Consumo de aire propio	en estado regulado despreciable
Energía auxiliar eléctrica	18 hasta 35V DC con conexión de 4 conductores 0/4 hasta 20mA en conexión de 2 conductores 11,5mA con alimentación a través de PROFIBUS PA
Tensión de carga	Conexión de 4 conductores 3,5V en 20mA Conexión de 2 conductores 6,2V en 20mA
Señal de mando	0/4 hasta 20mA
Precisión de posicionamiento	< 1%
Temperatura ambiente	-30...+80°C, Versión Ex -30...+50°C, (-40...+80°C bajo pedido)
Conexión de presión	G1/4"
Grado de protección	IP66 según EN 60529
Homologaciones	Equipos con protección Ex ATEX II 2G EEx ia II C T6/T4, FM (Factory Mutual), CSA, SIL2 y otros bajo solicitud
Accesorios	Salidas de alarma o salidas de señalización de avería (opcionalmente con sensores de ranura), Realimentación de posición final sensores de ranura tipo P&F, Bloque de manómetro y Realimentación de posición 4 - 20mA



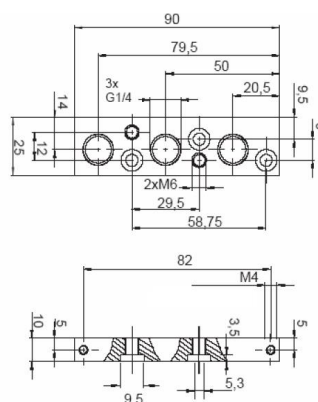
Código de tipo

EP0S	10	-Z	A	M	-EX
	10 para actuadores de simple efecto	P Realimentación de posición 4-20mA	A Módulo de alarma	M Bloque de manómetro	EX Protección Ex
	11 para actuadores de doble efecto	Z Marcador de posición	E Final de carrera-SIA	Z Marcador de posición	
	12 para actuadores de simple efecto, HART		M Microinterruptor		
	13 para actuadores de doble efecto, HART		Z Marcador de posición		
	14 para actuadores de simple efecto, PROFIBUS PA				
	15 para actuadores de doble efecto, PROFIBUS PA				

Dimensiones

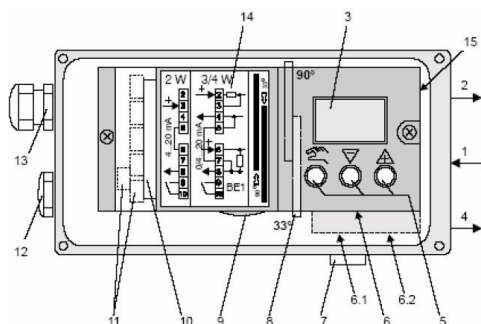


Carcasa



Regleta de conexiones

Componentes del equipo



1 Entrada: Aire de alimentación

2 Salida: Presión de ajuste Y1

3 Pantalla

4 Salida: Presión de ajuste Y2*

5 Teclas de mando

6 Estrangulador Y1 para actuadores de simple efecto

6.1 Estrangulador Y1 para actuadores de doble efecto

6.2 Estrangulador Y2 para actuadores de doble efecto

7 Silenciador

8 Conmutador de relación de transmisión del engranaje

9 Rueda de ajuste embrague deslizante

10 Placa base de circuito impreso

11 Bornes de conexión módulos opcionales

12 Tapón ciego

13 Prensaestopas

14 Placa de bornes en la cubierta

15 Conmutador de aire de purga

Ilustraciones no vinculantes

Reservados los cambios de diseño, dimensiones y materiales

