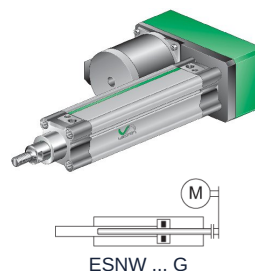
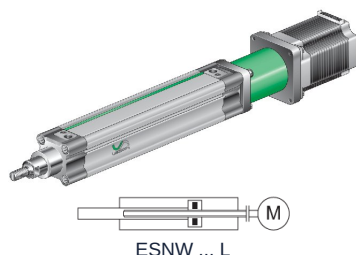


Elektrisch angetriebener Zylinder mit Zubehör Serie ESNW



Bauart	Elektrisch angetriebener Zylinder wahlweise linear direkt angetrieben bzw. parallel mit Getriebe.
Köpfe	Hochdruckguss Aluminiumlegierung
Kolbenstange	Stahl verchromt
Zylinderrohr	Aluminiumprofil hart anodisiert
Dichtungen	Polyurethan
Umgebungstemperatur	-10°C bis +80°C
Schmierung	nicht notwendig
Hinweis	technische Unterlagen für Zubehör siehe eigenes Datenblatt Der Zylinder mit Durchmesser 32mm benötigt eine Verdrehsicherung der Kolbenstange, da sich sonst die Kolbenstange mitdreht. Kann auch mit der Lineareinheit der Serie GL realisiert werden.

Typenschlüssel

ESNW	__ /	---	---	---	---	---	---
	32 ø32	Hub [mm]	Gewindeganghöhe		L linear direkt angetrieben	M mit Schrittmotor	Motorenmoment
	50 ø50		050	5 mm	G parallel mit Getriebe		16 1,6 Nm
			127	12,7 mm			46 4,6 Nm
							76 7,6 Nm

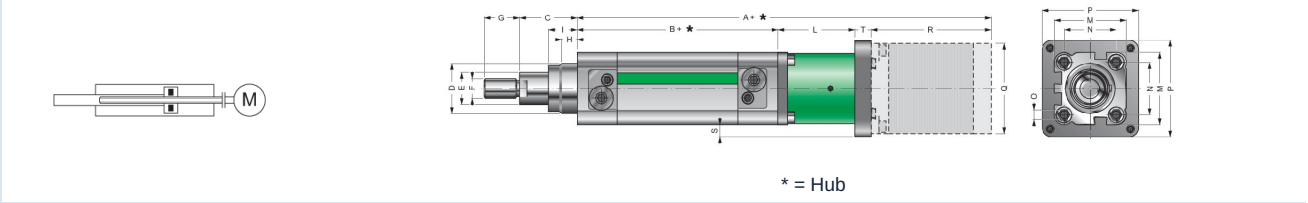
Standardhübe

Ø	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600
32	•	•	•	•	•	•	•	•				
50	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•

Sonderhub auf Anfrage

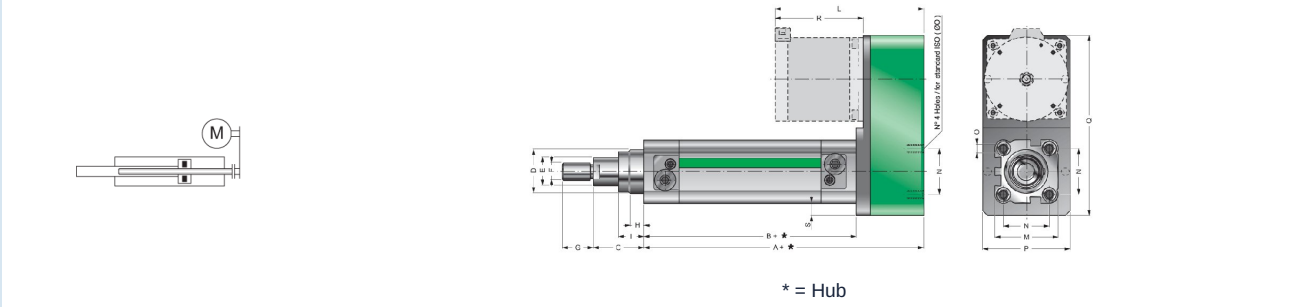


ESNW ... L linear direkt angetrieben



Ø	A	B	C	ØD	ØE	ØF	G	H	I	L	M	N	ØO	P	ØQ	R	S	T	Type
32 (M16)	279,5	137	26,5	30	20	M10x1,25	22	10	18	48	45	32,5	M6	60	57,2	78,5	7,5	10	ESNW 32/... L M16
50 (M46)	303	149	38	40	20	M16x1,5	32	12,1	28	48	64	46,5	M8	86	86	94	11	12	ESNW 50/... L M46
50 (M76)	341	149	38	40	20	M16x1,5	32	12,1	28	48	64	46,5	M8	86	86	132	11	12	ESNW 50/... L M76

ESNW ... G parallel mit Getriebe

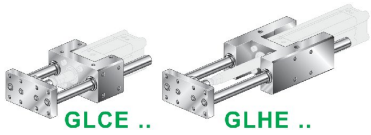


Ø	A	B	C	ØD	ØE	ØF	G	H	I	L	M	N	ØO	P	Q	R	S	Type
32 (M16)	191	143	26,5	30	20	M10x1,25	22	10	18	117	45	32,5	M6	60	110	78,5	1,5	ESNW 32/... G M16
50 (M46)	214	149	38	40	20	M16x1,5	32	12,1	28	147	64	46,5	M8	86	170	94	8	ESNW 50/... G M46
50 (M76)	214	149	38	40	20	M16x1,5	32	12,1	28	185	64	46,5	M8	86	175	132	8	ESNW 50/... G M76

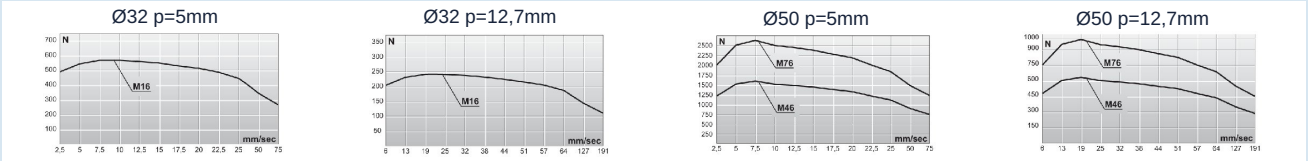
Lineareinheit

Maße siehe eigene Datenblätter Lineareinheit Serie GLC bzw. Serie GLH

GL	—	—	—	—
	C Type C	32 Ø32	Hub [mm]	BS mit Messingbuchse (nur GLHE)
	H Type H	50 Ø50		BB mit Kugellager (nur GLHE)

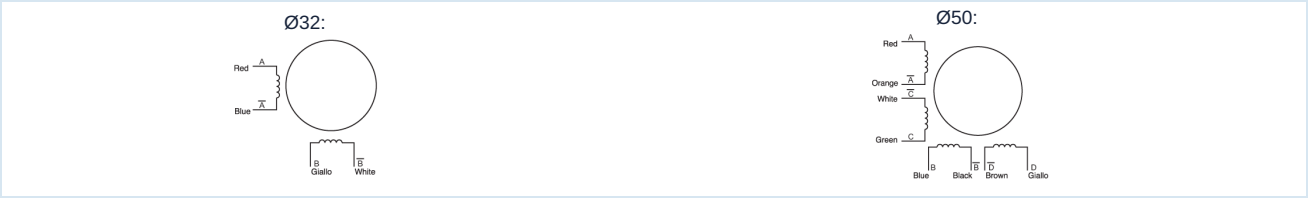


Dynamische Leistungsdaten, p=Gewindeganghöhe



	Ø32 p=5mm	Ø32 p=12,7mm	Ø50 p=5mm	Ø50 p=12,7mm
max. dynamische Belastung [N]	4100	5250	4100	5250
max. statische Belastung [N]	7100	9000	7100	9000
max. Axialkraft [N]	M16 = 570	M16 = 220	M46 = 1600, M76 = 2600	M46 = 640, M76 = 1000
max. Geschwindigkeit [mm/sec.]	75	190	75	190
max. erlaubtes Drehmoment [Nm]	2	2	7,5	7,5

Schrittmotoren elektrische Spezifikation



	MP 2331-M16 (Ø32)	MP 3438-M46 (Ø50)	MP 3451-M76 (Ø50)
Anzahl Phasen	2	4	4
Spannung [V]	5	2,76	5,64
Strom [A]	1,8	4,6	6
Widerstand pro Phase [Ohm]	2,75	0,6 ±10%	0,94 ±10%
Induktion pro Phase [mH]	10,8	2,7 ±20%	4,5 ±20%

Abbildungen unverbindlich
Konstruktions-, Maß- und Werkstoffänderungen vorbehalten